

Automaatika (+Automaatjuhtimise teoria) baassõnastik ver. 1.07

Automation (automatic control / control engineering) автоматика (автоматическое управление)

TERMIN	TÄHIS	ingliskeelne VASTE	venekeelne VASTE
adaptiivne		<i>adaptive</i>	адаптивная
ahel redeldiagrammis (vt ka LD)		rung , circuit, network	цепь
ahela võimendus (nt avatud-)	L, (K_o)	loop gain (e.g. open-)	усиление контура
aegruum		time-domain	временное пространство
ajakarakteristik		time-domain response	временная характеристика
(vt. ka siirdekarakteristik)			
ajakonstant	$T_1, T_2 \dots$	<i>time constant</i>	временная константа
analoog-digitaalmuundur	A/D	<i>analog-to-digital converter</i>	аналого-цифровой преобразователь
	ADC	<i>analog signal</i>	аналоговый сигнал
	nt 0...10V	<i>analyse</i>	анализ
analoogsignaal		sensor, transducer	сенсор, датчик
analüüs		<i>alarm</i>	тревога, аварийный (сигн.)
andur , sensor, mõõtemuundur		<i>initial state</i>	начальное состояние
alarm, häire-(sign.)	..AL,..AH	<i>initial conditions</i>	начальные условия
algolek	X(0), X ₀	<i>deadbeat</i>	апериодический
algttingimused		<i>automaton</i>	автомат
aperioodiline- e võnkumiseta (lüli)		<i>Actuator Sensor Interface</i>	AS интерфейс [Ази]
automaat		<i>rank</i>	ранг
AS-liides	ASI	<i>cascade control</i>	каскадное управление
astak (maatriksi-)		<i>open (Normally Closed)</i>	размыкающий
astmeline- e kaskaadjuhtimine		<i>bimetallic(-strip) switch</i>	реле с биметаллическим элементом
avanev kontakt	NC		
bimetall(-relee)		<i>interlock</i>	блокировка
		<i>differential</i>	дифференциальный
blokeering, tõkestus-		<i>derivative gain</i>	коэффициент усиления
diferentsiaal- (võrrandid)	K _D		дифференциал. составляющей
diferentsiaaltoime tegur,		<i>derivative action time, rate time,</i>	время дифференцирования
diferentseeriva toime (võimendus)tegur	T _d		
diferentsiaaltoimeaeg,	(= K _D / K _P)		
ettetõtteaeg (PID algoritmis)	T _D (= K _D)		
diferentsiaaltoime ajakonstant			постоянная времени
diferentsiaal trafo (lineaarse- e lineaarmuutuvusega)	LVDT	<i>Linear Variable Differential Transformer</i>	дифференцирования
diferents- (võrrandid)	y[k+1] =..y[k]	<i>difference</i>	линейный дифференциальный трансформатор
digitaal- (süsteem)		<i>digital (system)</i>	
(vahetu) digitaaljuhtimine	DDC	(<i>Direct</i>) Digital Control	
diskreetimine		<i>sampling</i>	
diskreetimise samm, -takt	$\Delta t, \dots$	<i>sampling period, sample time</i>	
		<i>discrete</i>	
diskreetne (nt olek)		<i>discrete event ...</i>	
diskreetne protsess		<i>discrete</i>	
diskreetse toimega		<i>negation, Boolean NOT</i>	
etus (kahendloogikas)	$\bar{a}, \sim a, !a$	(<i>electrical, schematic</i>)	
elektriskeem (põhimõtteskeem)		<i>circuit diagram</i>	
elektromagnetiline (induktsioon, andur, relee)		<i>electromagnetic (sensor)</i>	электрическая схема
elektromehaaniline relee		<i>electromechanical relay</i>	электромагнитное
faasi-muutuja, -tasapind,	x ₁ , x ₂ , x ₃ , ...	<i>phase variable, - plane, -trajectory</i>	
-trajektoor			
fotoelektriline (andur)		<i>photoelectric (sensor)</i>	фотоэлектрический датчик
funktionaal(plokk-)skeem	FBD	<i>Function Block Diagram</i>	функциональная блок-схема

HART protokoll (siin)		HART	<i>HighwayAddressable Remote Transducer protocol</i>	протокол связи HART
herkon, keelkontakt			<i>reed switch</i>	геркон
hilistumine, viide	τ		<i>delay (time delay), dead time</i>	запаздывание, время задержки (мертвой зоны)
hilistumisaeg	(\hat{X})		<i>estimation</i>	оценка
hinnang (oleku)-			<i>building automation</i>	автоматика зданий
hoone- e ehitusautomaatika			<i>H-bridge</i>	X-мост
H-sild			<i>fuzzy logic</i>	нечеткая логика
hägusloogika			<i>disturbance (perturbation)</i>	возмущение, помеха
häiring	v, F_i, f, d, z		<i>step signal (unit step)</i>	скачкообразный сигнал
hüppesignaal (nt ühikhüpe)			<i>tuning, setting, adjustment</i>	настройка, установка
häälestus, seadistus, seadistamine			<i>hydraulic actuator, mechanism</i>	гидропривод, -механизм
hüdrotaitur, -ajam			<i>hysteresis</i>	зона неоднозначности, гистерезис
nt hüdrosilinder			<i>identification</i>	идентификация
hüsterees			<i>impulse response</i>	импульсная (переходная) характеристика
identifitseerimine				
impulsskarakteristik;	$g(t), h'(t)$	PWM	<i>Pulse Width Modulation</i>	широко-импульсная модуляция
sisendis $\delta(t)$ imp. → impulsskaja			<i>incremental encoder</i>	инкрементный датчик,
(im-)pulsilaiusmodulatsioon				импульсный энкодер (положения)
impulssandur (nt asendi-, pöörlemise-)			<i>stepping /step action control</i>	регулятор релейного действия
impulssregulaator			<i>integral / reset action</i>	интегральное воздействие
integraalne komponent	...I..		<i>integral windup</i>	интегральное насыщение
integraalse osa küllastumine			<i>integral gain</i>	коэффициент усиления
integraaltoime tegur (PID algoritmis), K_I				интеграл. составляющей
integreeriva toime (võimendus-)tegur			<i>integral action time, reset time</i>	время интегрирования
integraaltoimeaeg (PID algoritmis), T_I				
integreerimisaeg	$(=K_p / K_I)$			
integraaltoime ajakonstant	T_I	$(=1/K_I)$		
integraator	$1/s, s^{-1}$		<i>integrator</i>	постоянная (времени)
ISA, Ameerika tähistusega  materjalid!			<i>Intern. Society of Automation</i>	интегрировани
isehäälestumine			<i>self-tuning</i>	
jada- e järjestik-			<i>serial</i>	
jada-funktionsaalskeem	SFC		<i>Sequential Functional (or Structured Flow) Chart</i>	самонастройка
(või struktureeritud vooskeem)			<i>controllability & c. condition</i>	последовательный
juhitavus ja juhitavuse tingimus	rank(Q_c) = n		<i>controlled (Process)</i>	функциональная схема
juhitav muutuja (tegelik väärus)	$y, \textcolor{red}{x}, PV$		<i>Variable (Present Value)</i>	последовательности
			<i>... control</i>	управляемость, условие управляемости
			<i>control law, algorithm</i>	управляемое значение,
			<i>cost function</i>	регулируемая переменная
			<i>control method</i>	.. управление, регулирования
			<i>controlled plant, process</i>	алгоритм управления
		DCS	<i>(Distributed) Control System</i>	целевая функция
		SCADA	<i>Supervisory Control and Data Acquisition</i>	метод управления
		R	<i>controller</i>	управляемый объект
	$u, CV, CO, \textcolor{red}{y}$			система управления
	$m, MV,$			диспетчерское управление и
				собор данных
				управляющее устройство,
				контроллер , (регулятор)
juhttoime,			<i>Control input, actuating signal, Controller Output.</i>	управляющее воздействие,
			<i>Manipulated Variable</i>	управляющий (входной) сигнал.
juhtsüsteemi (mitte juhtimissüsteemi)				воздействуемый параметр,
väljundmuutuja				промежуточная управляемая
ehk juhttoime nt pärast täiturit.				переменная ($MV \neq PV$)
juhttoimete vektor	U			вектор управления
jälgitavus ja jälgitavuse tingimus				наблюдаемость, условие наблюд.
järgiv(juhtimis)süsteem	rank(Q_o) = n		<i>servo, tracking system</i>	следящая система управл.

jäärk (võrandi-/maatriksi-/süsteemi-)	n	<i>order, degree, dimension</i>	порядок уравнения, размерность ...
järjestikesitusega PID algoritm	PD-PI	<i>interacting PID</i>	взаимосвязанные ПИД параметры
juurhodograaf kaas-kompleksid ... kahend-(loogika) e binaarne muutuja kahend-kümnend (arvu esitus) kaitselülit, automaatkaitse	b = 1 0 BCD	<i>root-locus self-conjugated binary variable Binary-Coded Decimal circuit-breaker</i>	корневой годограф самосопряженный бинарная, двоичная переменная двоично-десятичный автоматический выключатель, прерыватель
karakteristlik võrrand, -polünoom	Φ, φ	<i>characteristic equation, polynom</i>	характеристическое уравнение, - полином
katkeline kastepunkt		<i>discontinuous</i>	с перерывами, неоднородный
kasutajaliides (süsteemi-, masina-), ka operaatorliides, <i>inimene-masin liides</i>	HMI	<i>dew point Human-Machine Interface</i>	точка росы, температура конденсации человеко-машиинный интерфейс (операторский)
kaug(terminal)seade (nt ka PLC)	RTU	<i>Remote Terminal Unit</i>	периферийное устройство
klapp, siiber, ventiil		<i>valve</i>	клапан, вентиль
koefitsient, kordaja, tegur (nt P)	k, k(t)	<i>coefficient, multiplier, gain</i>	коэффициент, множитель
kompositsioon (ühendamine)		<i>composition (interconnection)</i>	композиция (соединение)
kontaktor		<i>contactor</i>	контактор, замыкатель
kuluandur, <i>voolu-(hulga+kulu)-mõõtur</i>	FT	<i>flow meter</i>	расходомер
kvandidut signaal		<i>quantized signal</i>	квантованный (дискр.) сигнал
käitumisomadused (süsteemi)		<i>behaviour, dynamics, performance spec.</i>	поведение, динамика, критерии качества работы
ka kvaliteedinäitajad (nt siirdel)		<i>switch on, start</i>	запуск, включение
käivitamine		<i>Instruction List (Statement List)</i>	язык програм. стандарта IEC61131
käsalist (-loend); proram.keel IEC61131-3-s	IL, (STL)	<i>augmented</i>	расширенный
laidotatud, liit-(nt -reaalsus)	X̃	<i>linearization</i>	линеаризация
lineariseerimine		<i>Linear Time-Invariant (LD) output / relay coil</i>	линейная стационарная ...
lineaarne statsionaarne ...	LTI	<i>numerator & denominator</i>	итог логической цепочки
loogikaahela tulemus, täitmine (murru-) lugeja ja nimetaja	-----()	<i>proximity sensor</i>	числитель и знаменатель
lähedusandur (kontaktivaba-)	◊◊		бесконтактный датчик
		<i>duty cycle</i>	близости, приближения
lülituskestus (nt PWM-il), <i>käidutsükkel</i>		<i>finite time transition (transition matrix)</i>	продолжительность включения
lõplik e finiitne siirdeprotsess	e ^{At}	<i>matrix equation</i>	конечный переходный процесс
maatriks eksponent. (siirdemaatriks)		<i>manipulator</i>	(переходная матрица)
maatriks(vektor)-võrrand	nt. U=K·X		матричное уравнение
manipulaator, roboti mehaaniline käsi			манипулятор, механическая рука робота
mittelineaarne (nt osa, element)			нелинейный (элемент)
modaaljuhtimine			модальное управление
modelleerimine			моделирование
mudel			модель
matemaatiline-			математическая-
muutuja (sisend-/väljund-,...)			(входная/выходная) переменная
mõõdik, mõõte-(riist), ka andur	I/O		измеритель, датчик,
mõõte-(ava)diafragma			(контрольно-)измерительный ..
mõõtemüra			измерительная диафрагма
mõõtühik (nt inglise:[jalg, nael, °F]	EU		помехи (шум) при измерении
negatiivne ...			техническая единица
nihe			отрицательный ...
null (ülekande-)	n ₁ , n ₂ ...		смещение, отклонение
numbriline meetod			нуль
olek			цифровой метод
olekugraaf, (UML-is olekudiagramm)			состояние
olekumaatriks, süsteemimaatriks	A _{n×n}	<i>state (or system) matrix</i>	граф состояния, (UML диаграмма состояний)
olekumuutuja	X ₁ , X ₂ , ...	<i>state variable</i>	матрица системы
olekumodel		<i>state model</i>	переменная состояния модель состояний

olekuregulaator	$U=K \cdot X$	<i>state feedback controller</i>	регулятор с обратной связью по параметр. состояний
olekuruum	S	<i>state space</i>	пространство состояния
olekutaastaja, -hindaja	\hat{X}	<i>state observer, estimator</i>	восстановитель состояния, наблюдатель
olekuvektor	$X_{n \times 1}$	<i>state vector</i>	вектор состояния
olekuvõrrand	$\dot{X} = A \cdot X + B \cdot U$	<i>state equation</i>	уравнение состояния
omaväärused (maatriksi-, süsteemi-)		<i>eigenvalues</i>	собственные значения
omavõnkesagedus, tunnusnurksagedus	ω_n, ω_0	<i>natural undamped freq.</i>	собственная частота
operaator (nt süsteemi-), ka tehnik		<i>operator</i>	оператор (системы)
operaatorpaneel, -displei		<i>operator panel</i>	пульт, панель оператора
operaatormeetod (nt Laplace'i teisendus)	L, L^{-1}	<i>transform method</i>	операторный метод
optimaal- (juhtimine)	z, z^{-1}	<i>optimal (control)</i>	оптимальное (управление)
otseside, edasiseid		<i>feed-forward</i>	прямая связь
parallel-		<i>parallel</i>	параллельный
parameeter (nt matemaatilise mudeli)		<i>parameter</i>	параметр
perioodiline(tehnoloogiline) protsess,		<i>batch process</i>	периодический процесс
portsuprotsess, tsüklitena, seeriatena			(серийного производства)
piesoelektriline (tajur, muundur)	CFC	<i>piezoelectric transducer</i>	пьезоэлектрический преобразователь
pidev-funktionaalskeem (vt ka FBD)		<i>Continuous Function Chart</i>	непрерывн. функциональная схема
piir(asendi)lüliti, teekonnalüliti		<i>limit switch</i>	конечный,
Pitot' toru (nt anemomeetrites)		<i>Pitot tube</i>	путевой выключатель
pneumo-täitur, -silinder, ajam		<i>pneumatic actuator, drive</i>	пневмометрическая трубка Пито
pooljuht- (kontaktivaba) relee	SSR	<i>solid-state relay</i>	пневмопривод, пневматический
poolus	p_1, p_2, \dots	<i>pole</i>	полупроводниковое реле
või ...pooluseline (nt lüljala)			полюс,
positsioon- (regulaator)		<i>step control</i>	... полюсный (переключатель)
positioneerimisseade,		<i>positioner</i>	-х позиционное (регул.)
(nt klapi) asendiregulaator			позионер, устройство
potentsiomeeter (mõõte-)			позиционирования
programmeeritav automaatika-	PAC, PLC	<i>(e.g. valve positioner)</i>	(измерительный) потенциометр
(või loogika-)kontroller		<i>potentiometer</i>	программируемый
		<i>Programmable Automation</i>	контроллер автоматизации
		<i>(or Logic) Controller</i>	или (логическ.) контроллер
proportsionaalne	P..	<i>proportional</i>	пропорциональный
proportsionaalne tsoon	PB	<i>proportional band</i>	зона пропорциональности
proportsionaaltoime tegur,	K _p	<i>proportional gain</i>	пропорциональное усиление
proportsionaalse toime (võimendus)tegur			
protsess (nt ka juhtmisobjekt)		<i>process</i>	процесс
protsessi tehnoloogiline skeem	PFD	<i>Process Flow Diagram</i>	схема технологического процесса
pärikarakteristik		<i>direct-action</i>	хар. прямого действия
pöörd karakteristik		<i>reverse-action</i>	хар. обратного действия
pöördmaatriks	A ⁻¹	<i>inverse matrix</i>	обратная матрица
püsiolek		<i>steady-state</i>	установившееся состояние
rakendusviitega taimer	TON	<i>On-delay Timer</i>	задержка на срабатывание
reaalaja-operatsioonisüsteem	RTOS	<i>Real-Time Operating</i>	операционная система
		<i>System</i>	реального времени
redeldiagramm kontaktskeem	LD	<i>ladder diagram</i>	(релейно-)контактная схема
regulaator	R	<i>controller, regulator</i>	регулятор
reguleerimis- (süsteem)		<i>regulation (system)</i>	регулирующий
reguleeriv organ (-seadis)		<i>final control element</i>	регулирующий орган,
			исполнительный элемент
releeväljundiga		<i>(e.g. control valve)</i>	
saatja (andur), transmitter	(T)	<i>relay or pulse(PWM) output</i>	релейный выход
sageduskarakteristik (-tunnusjoon)	L(ω)	<i>transmitter</i>	передатчик, трансмиттер
sagedusmuundur		<i>frequency-domain resp.</i>	частотная характеристика
reguleeritava kiirusega elektriajamil	VFD, VSD	<i>frequency converter for</i>	частотный преобразователь для
samm-mootor		<i>Variable Frequency/Speed Drive</i>	частотнорегулируемый электропривод
		<i>step or stepping motor</i>	шаговый двигатель

seadesuurus , <i>sätesignal</i> , <i>etteandesuurus</i> (-muutuja),	w, r, SP	reference signal (-value) , Set Point , desired value	задающий сигнал, уставка, заданное значение,
seadmed, automaatikavahendid	SV	control instrumentation	устройства, средства автоматики
servo- (ajam, mootor, mehhanism) vt ka järgivsüsteem		servomotor, -mechanism , <i>also servo system</i>	сервопривод, сервомеханизм
signaal (nt digitaal-/analoog-)	(D/A)	signal (Digital/Analog)	сигнал (цифро-аналоговый)
siire , siirdeprotsess		transition, transient	переход,
siirdeaeg, reguleerimise aeg <i>kujunemisaeg</i>	t_s, t_{reg}	(dynamic) process	переходный процесс
siirde- e. hüppekaja ($\varepsilon(t) \rightarrow$ sisendisse) siirdekarakteristik	$h(t)$	settling time	время установления,
siirdeprotsessi kvaliteet		<i>(unit-)step response,</i> <i>transient (dynamic.) response</i>	время регулирование
sisend	$u, u(t), u(k)$	performance criteria	переходная характеристика,
sisendvektor	$U_{r \times 1}$	input	хар. неустановившегося режима
sisendmaatriks	$B_{n \times 1}$	input vector	критерии качества переход.
solenoid (täituris nt -klapp)		input matrix	вход
staatiline viga	e_{st}	solenoid	вектор входов (-управлений)
(püsitalitusrežiimis)		steady-state error, offset <i>(in steady-state conditions)</i>	входная матрица
stabiilsus		stability	соленоид
stabiilsuskriteerium ja stabiilsusvaru		<i>stability criterion & margin</i>	статическая ошибка
suhteregulaator		<i>ratio controller</i>	(в установившемся режиме)
sujuvkäiviti (mootorile)		soft starter	устойчивость
sulguv (kontakt)	NO	close (Normally Opened)	критерий и запас устойчивости
sumbuv (protsess)		descending, damped ...	регулятор соотношений
sumbuvussuhe, <i>sumbuvustegur</i>	ζ	damping ratio	плавный пуск
sumbuvustegur, <i>sumbumistegur</i>	$\alpha = \zeta \cdot \omega_0$	damping constant/factor	замыкающий
suhteline niiskus	RH	<i>Relative Humidity</i>	затухающий ...
sundliikumine	$u \neq 0$	<i>forced motion</i>	коэф. затухание
säilitusega, <i>riivistusega</i> relee, funkti.		latching relay, Set-Reset design	константа затухания
süntees		system	относительная влажность
süsteem		<i>cascade-astatic</i>	вынужденное движение
alluvkontuuridega -		<i>open-loop</i>	реле самоудерживающее
astaatiline -		<i>deterministic</i>	синтез
avatud -		<i>discrete</i>	система
determineeritud -		<i>discrete-time, sampled-data</i>	каскадная
diskreetne -		dynamic	астатическая
diskreetaja -		distributed	разомкнутая
dünaamiline –		<i>lumped parameter</i>	детерминированная
hajus-		linear	дискретная
koondatud parameetrtega		<i>multi-input/multi-output</i>	дискретного времени
lineaarne –		nonlinear	динамическая
mitmemõõtmeline	MIMO	unstable	распределенная
mittelineaарne –		continuous	с сосредоточенными параметрами
mittestabiilne		<i>time-invariant</i>	линейная
pidev(aja) -		<i>time-varying</i>	многомерная
statsionaарne -	$f(t)$	<i>stochastic</i>	нелинейная
mittestatsionaарne -		closed-loop	неустойчивая
stohastiline -		feedback	непрерывная
suletud -		<i>feedback variable</i>	стационарная
tagasiside (nt negatiivne, oleku-)	f ,	<i>sensing element, sensor</i>	нестационарная
tagasisidemuutuja		<i>operating sketch,</i>	стохастическая
tajur		<i>function diagram</i>	замкнутая
talitlus(funktSIONAAL-)skeem			обратная связь
			переменная обратной связи
			чувствительный элемент
			техн. чертеж,
			функциональная схема

talitlusskeem (vt ka PFD) (protsessi seosed torustik ja juhtimisseadmed)	P&ID (ISA 5.1)	<i>Piping and Instrumentation Diagram</i>	схема трубной обвязки и расположения контрольно-измерительной аппаратуры
takistuse temperatuuritegur e –koefitsient nt negatiivne või positiivne	TCR NTC PTC	<i>Temperature Coefficient of Resistance</i>	температурный коэффициент сопротивления
tensotajur, -andur		<i>strain gauge</i>	тензодатчик, тензорезистор
termistor (vt RTD)		<i>thermistor</i>	термистор
termopaar (termoelektriline tajur)		<i>thermocouple</i>	термопара
termoresistiivne andur	RTD	<i>thermoresistor, Resistance</i>	терморезистор, термометр сопротивления
e takistustermomeeter	nt Pt100	<i>Temperature Detector</i>	
trajektoor		<i>trajectory</i>	траектория
tuletuslik e diferentsiaalne (komponent)	..D	<i>derivative</i>	производное, дифференциальная составляющая
tundetuse tsoon		<i>dead band, neutral zone</i>	зона нечувствительности
tundlikkus		<i>sensitivity</i>	чувствительность
tuur, (juhtimiskontuur)		<i>(control-)loop</i>	контур (управления)
tahhogeneraator		<i>tachogenerator</i>	тахогенератор
läitur (-seade, -mehhanism)		<i>actuator</i>	исполнительное устройство, -механизм
tüüplüli		<i>element</i>	элемент, звено
ultraheliandur		<i>ultrasonic sensor</i>	ультразвуковой датчик
vabaliiumine		<i>free motion</i>	свободное движение
vahelduv- või alalisvoool	u = 0	<i>alternating or direct current</i>	переменный постоянный ток
veasignaal, juhtimise erinevusmuutuja	AC DC	<i>error signal</i>	ошибка, сигнал ошибки
vedeliku samba e hüdrostaatiline rõhk	e, e = w - y	<i>hydrostatic pressure</i>	гидравлическое давление, напор
voolukontuur, -silmus	4...20 mA	<i>current loop</i>	токовая петля
välistav või	⊕, =1 , XOR	<i>exclusive or</i>	исключающее ИЛИ
(töö-)välgjasin		<i>fieldbus</i>	полевая шина, - промышленная сеть
nt ASi, HART, Profibus jms			
väljund	y, y(t), y(k)	<i>output</i>	выход, выходная величина
väljundmaatriks	C _{mxn}	<i>output matrix</i>	выходная матрица
väljundvektor	Y _{m×1}	<i>output vector</i>	вектор выходов
väljundvõrrand	Y=C·X + D·U	<i>output equation</i>	уравнение выхода
või (nt kahendloogika e loogiline-)	, v , ≥1	<i>or, logic OR</i>	или, логическое ИЛИ
võrdlussõlm	⊗ nt SP-PV	<i>comparator</i>	компаратор
ühikmaatriks	I, E	<i>unit matrix</i>	единичная матрица
ülekandefunktsoon	G, F, W, ...	<i>transfer function</i>	передаточная функция
ülekande(funktsoon-de)maatriks	H	<i>transfer (function) matrix</i>	передаточная матрица ф
ülekandetegur (staatiline-)	G	<i>gain, transfer factor</i>	стат. коеф. передачи
ülekandemudel		<i>input-output (transfer) model</i>	передаточная модель
ülereguleerimine	δ, v	<i>maximum overshoot</i>	перерегулирование
ülerõhk, manomeetriline rõhk		<i>gauge pressure</i>	манометрическое давление
ülevõnge		<i>overshoot</i>	скакок (превышение)
ümberlülitud (nt kontakt)	CO, DT	<i>Change-Over, Double-Throw</i>	переключающий, перекидной, двухпозиционный (переключатель)

Alusallikad: Inglise-Eesti Tehnikasõnastik, Hanno Sillamaa. Süsteemiteooria, J.Tomson, T.Lehtla. Automaatjuhtimine, Rein Jöers. Automaatikavahendid loengumaterjalid (**pakutud uudissõnad rohelise kirjaga**) jm. IEC **chief symbols** tähistes esimestena.

EVS-EN 60027-6 **erisused punase fondiga**.

Täiendanud: Andres Rähni, TTÜ Automaatikainstituut

Lilla värviga fondisteistes valdkondades (nt energ, elehn, robot, jms) kasutusel olevad terminid, mida Automaatikas selliselt ei soovitaks.

Vt ka <http://www.keelevaab.ee/dict/speciality/enterm/> (v.a **aktuator** = actuator).