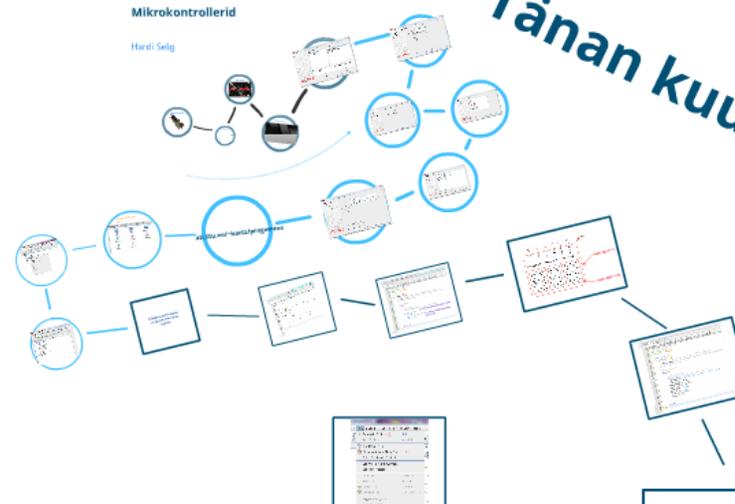


Täna kuulamast :)



Jooksvad tuled

Eeldus

Mõista programmeerimiskeeles C-minikausatavaid konstruktsioone (struktuurid, tingimused). Osta kasutada viited.

Ülesanne

Programmeeri program, mis paneb ühel ajahetkel põlema ühe LEDi. Järgmisel hetkel teema kõrvaleoleva LEDi jne. Tulemuseks peab tekkinud efekt nagu LEDid liiguvad vasakult paremale ning tagasi. LEDide litinamise vahelise viide vali ise.

Lahenduse kirjeldus

<http://prezi.kajans.ee/wp-content/uploads/2012/11/Running-leds.pdf>

Soovitus

Proovi välja mõelda otiskas lahendus!

Näidisülesande modifikatsioon

Eeldus

Saada aru teekvaas peatükis kirjeldatud programmi näidiskoodist. Mõista sisendite ning väljundite kasutamist ning väljundid realiseerivate funktsioonide töö põhimõtteid.

Ülesanne

Muuda näidisprogrammi koodi nii, et 7-segmendi indikaatori esimene segment (segm_char[0]) näitaks DIP lülite summat. Teine segment peab olema alati NULL ehk ei põle. Ning kolmas segment peab näitama mitmendat korda summeerimist teostatud (punkt koost arvata). LEDidele väljastada DIP lüliteid saadud summa iga järgmisel tulel jääk. Summa ning jääk võetakse väljastada alles pärast surunupu BTN vajutamist.

Lahenduse kirjeldus

DIP lüliteid seatakse soovitud olekusse. Seetõttu vajutatakse BTN surunuppu. Selle tagajärjel väljastatakse 7-segmendile DIP lülite summa ning summeerimise kordade arv ja LEDidele summa jääk jagamisel 4-ga. Järgmine summa saamiseks korratakse eelnevat.

Märkus

DIP lüliteid saavad omada kahte olekut ON & OFF. ON tähendab, et lülite väärtus on 1 ning OFF, et lülite väärtus on 0. Järelikult vastab iga DIP lülite väärtus olekus ON väärtusele 1.

Munakell

Ülesanne

Programmeeri program, mis loendab vastavalt etteantud kahendväärtusele väärtusi alla, kuni jõuab nulli. Hetkelist väärtust näidatakse 7-segmendi indikaatoritel. Loenduri algväärtus antakse ette DIP lülitelt. Kui kell jõuab nulli hakkavad vilkuma LED tuled. Loendur hakkab loendama alles pärast surunupu BTN vajutamist.

Lahenduse kirjeldus

Kasutaja annab DIP lülitelt näiteks väärtuse 00001111 ning seejärel vajutab surunuppu BTN. 7-segmendi indikaatorile ilmub väärtus 15 ning seejärel hakatakse antud väärtust 1 võrra vähendada, kuni tulemuseks on null. Järgnevalt hakkavad vilkuma LED tuled. Korduste arv pole määratud. Kasutaja poolt antav minimaalne väärtus on 0 ning maksimaalne 255 (11111111). Programm peab olema suuteline võtma vastu kõiki arve antud vahemikust ning väljastama neid 7-segmendi indikaatorile.

Märkus

Väärtuste väljastamisel 7-segmendi indikaatorile lähtuda mõistlikust loetavusest. Liiga kiiresti muutuvad numbrid on raske lugeda!

LEDi juhtimine

Ülesanne

Koosta program, mis väljastab igale LEDile 2-sisendiga loogikaventiili väärtuse lähtuvalt DIP lülite olekust. Loogikaventiilid mida simuleerida vali ise (AND, NAND, OR, NOR, XOR, XNOR). Simuleeri nelja loogikaventiili.

Lahenduse kirjeldus

DIP1 ning DIP2 on määratud simuleerima loogikafunktsiooni 2-AND. Järelikult lülitub LED DS1 siise ainult juhul, kui mõlemad DIP lülid on olekus ON.

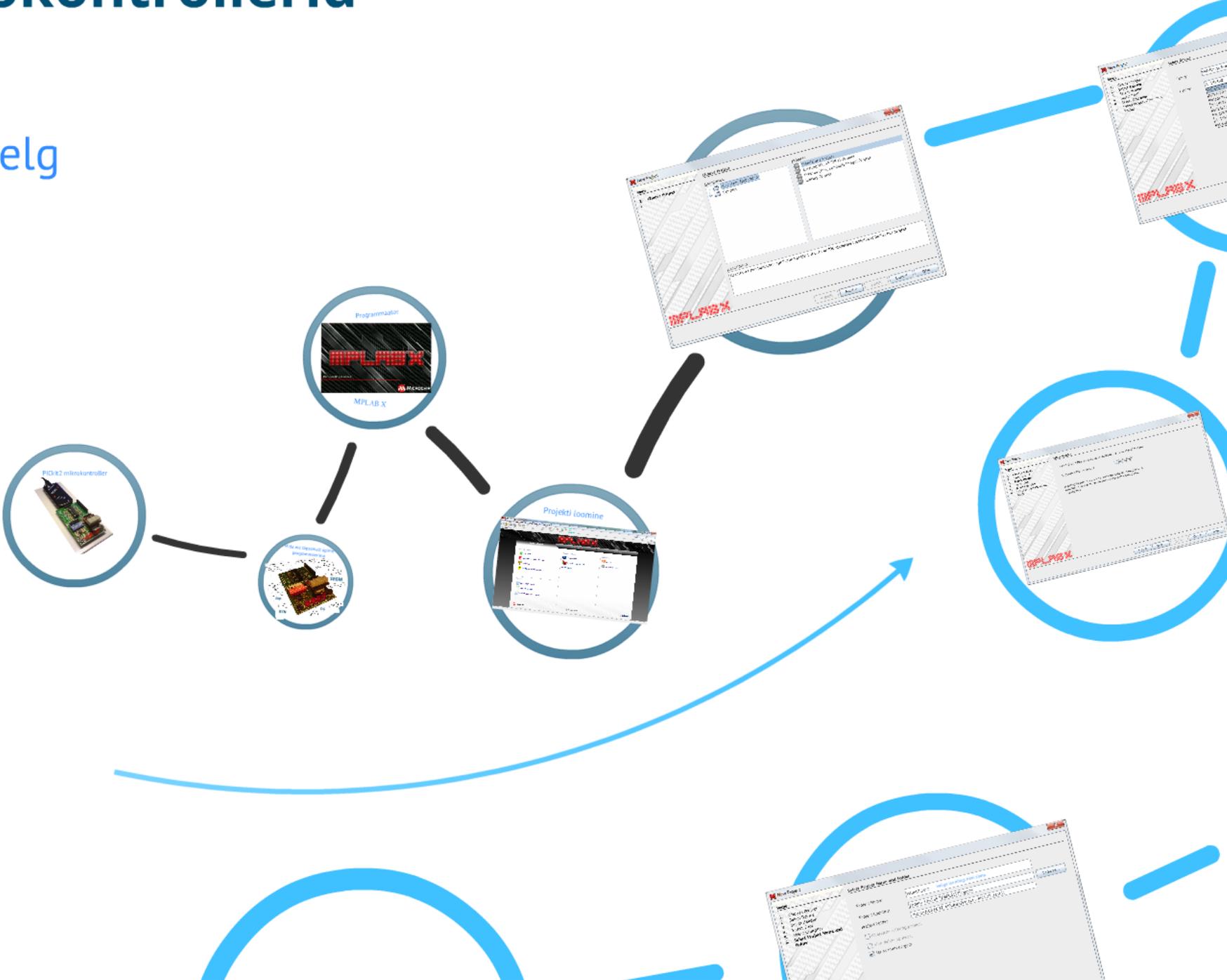
Lisamaterjal

2-sisendiga loogikaelementide tõeväärtustabel.

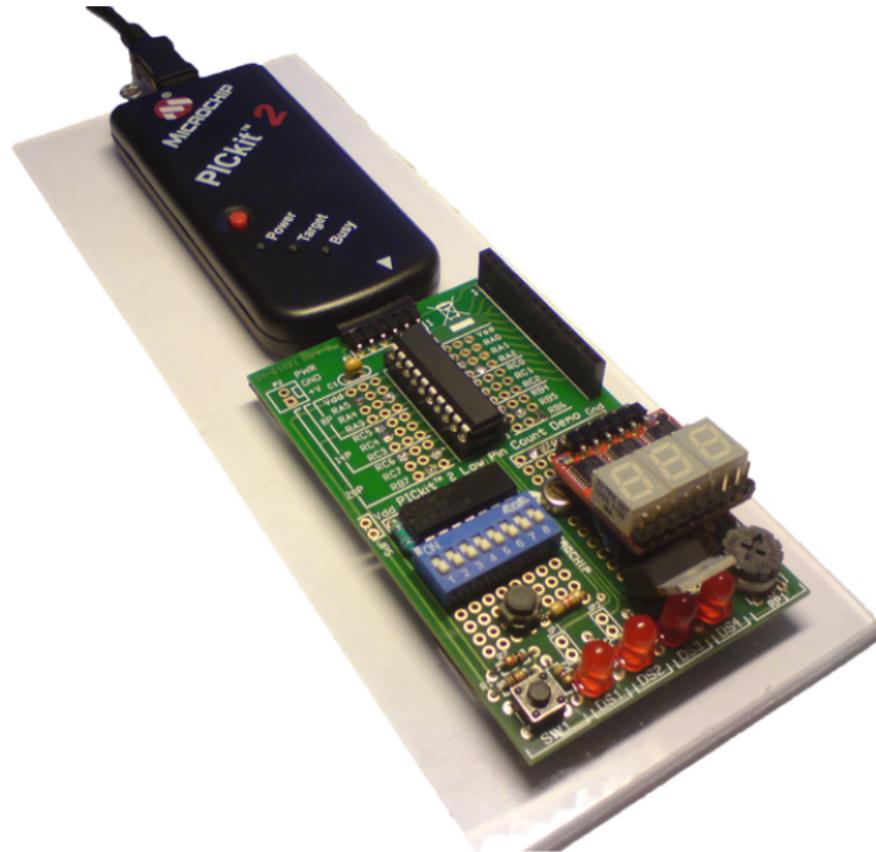
A	B	AND	NAND	OR	NOR	XOR	XNOR
0	0	0	1	0	1	0	1
0	1	0	1	1	0	1	0
1	0	0	1	1	0	1	0
1	1	1	0	1	0	0	1

Mikrokontrollerid

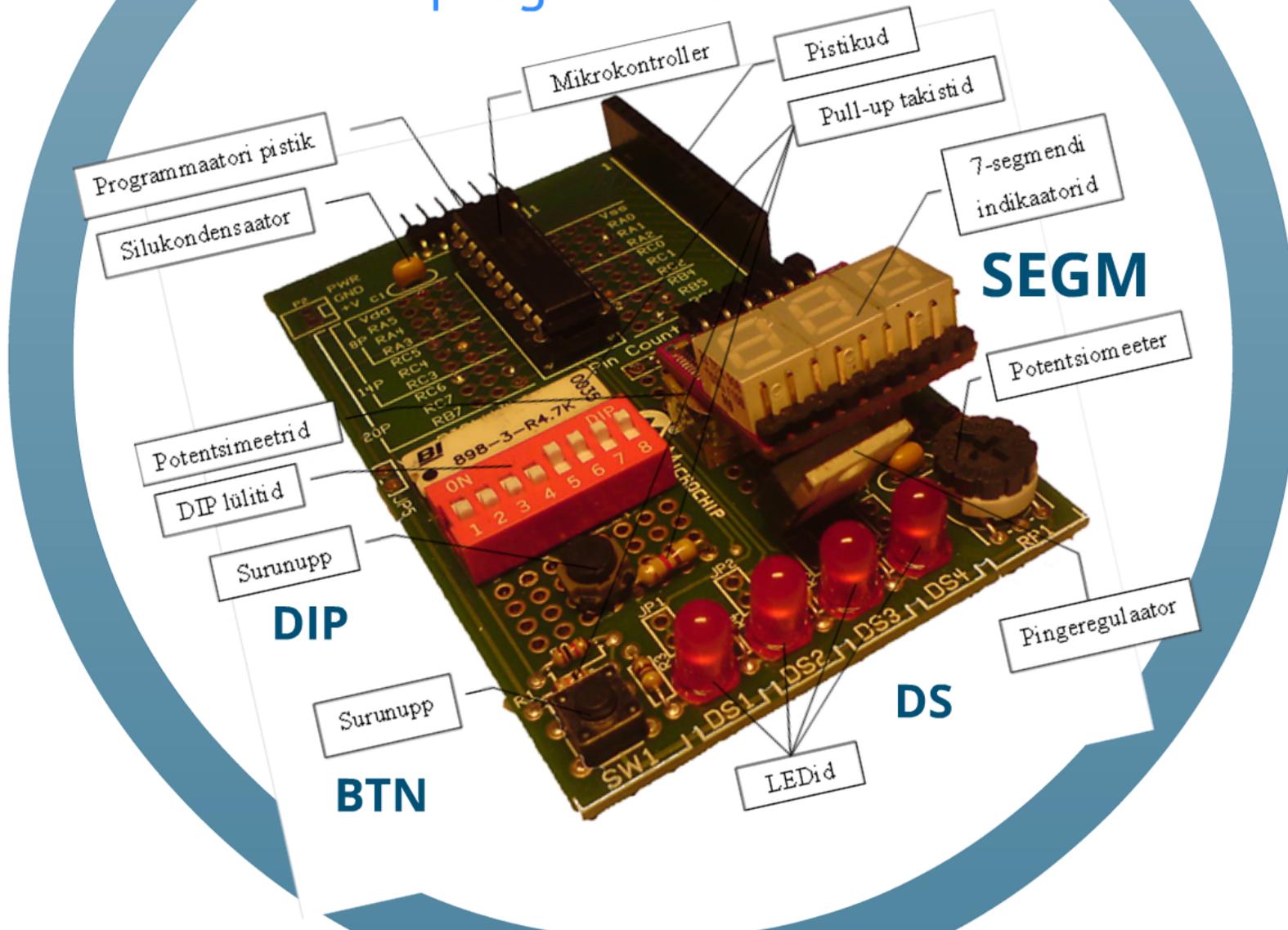
Hardi Selg



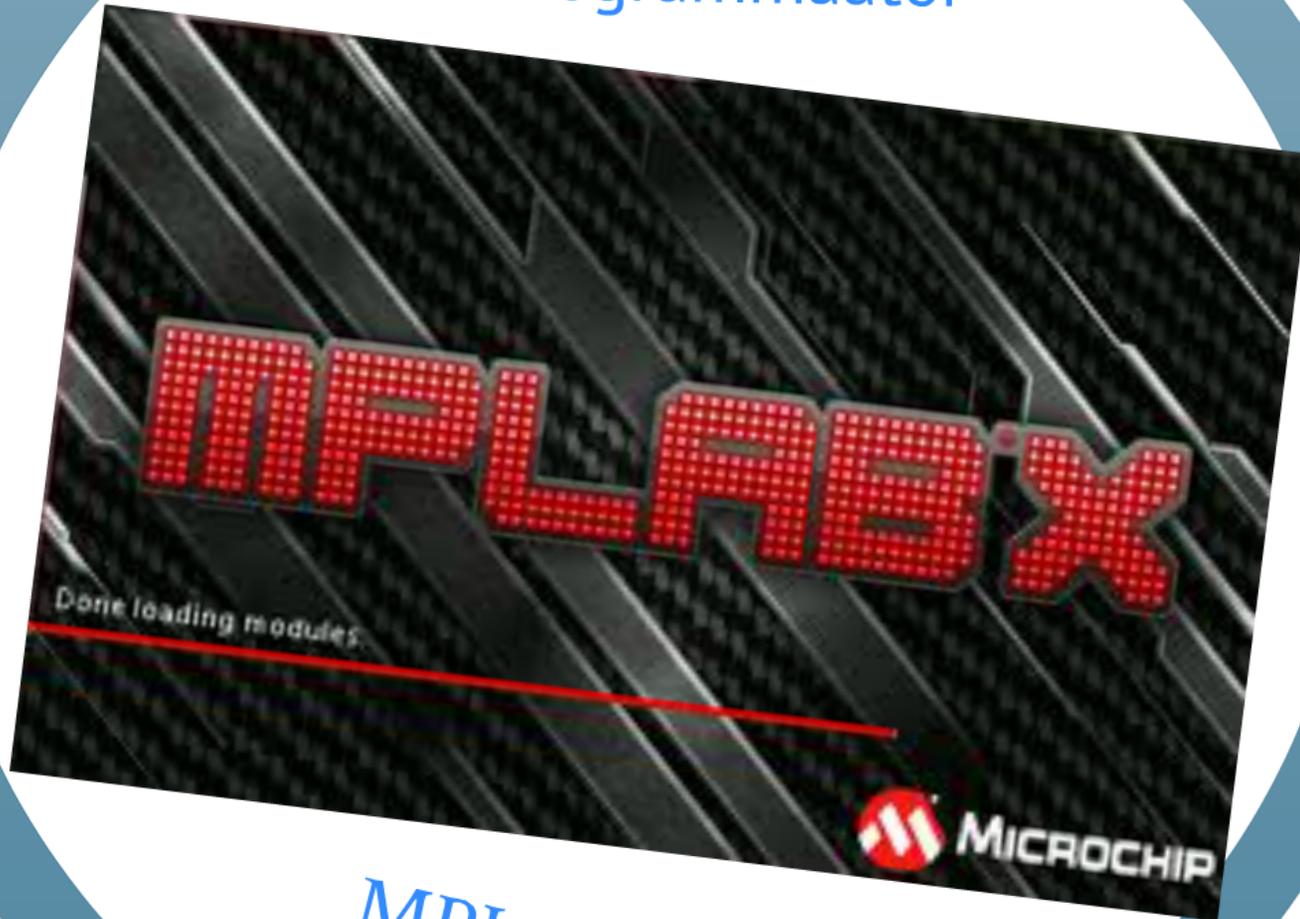
PICkit2 mikrokontroller



Mida me täpsemalt õpime programmeerima

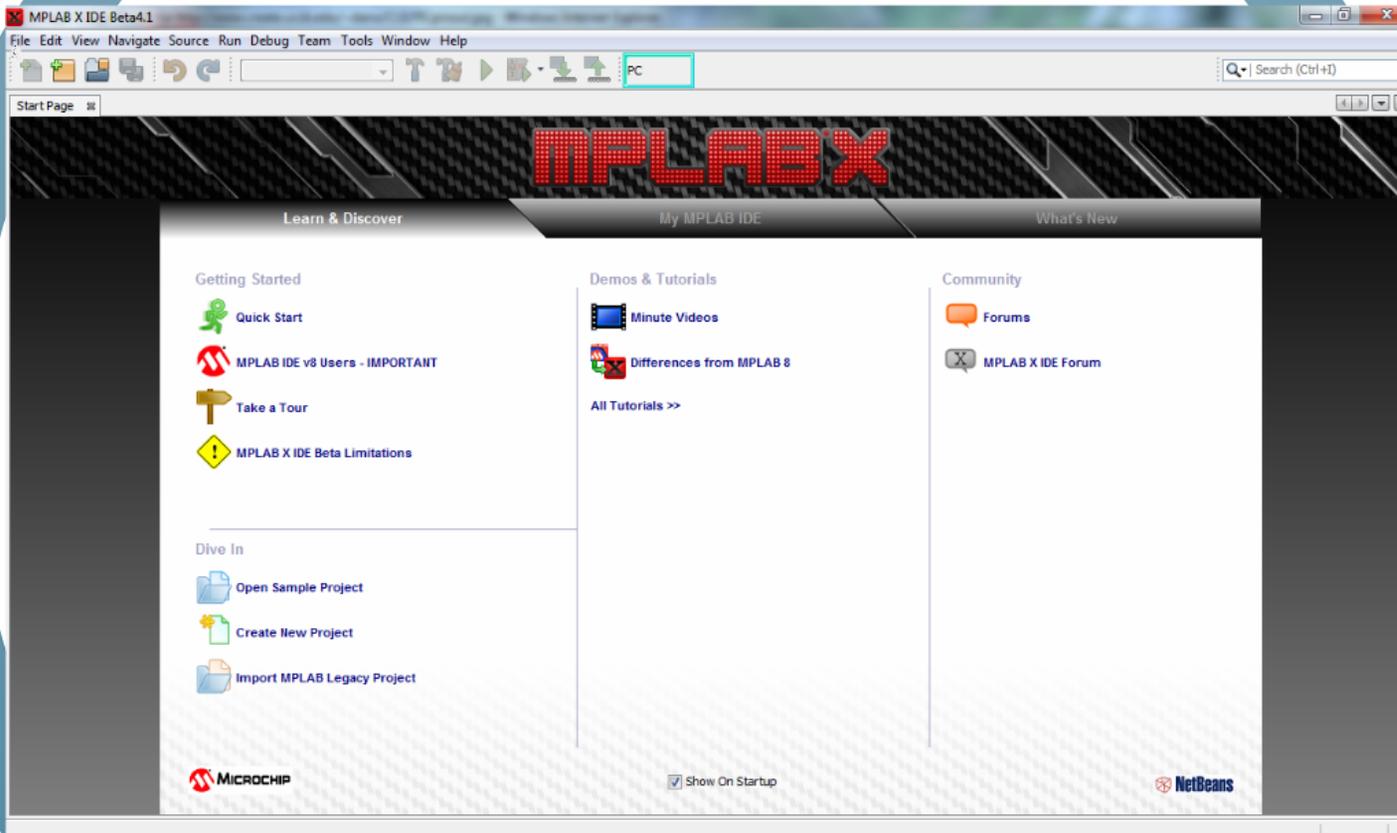


Programmaator

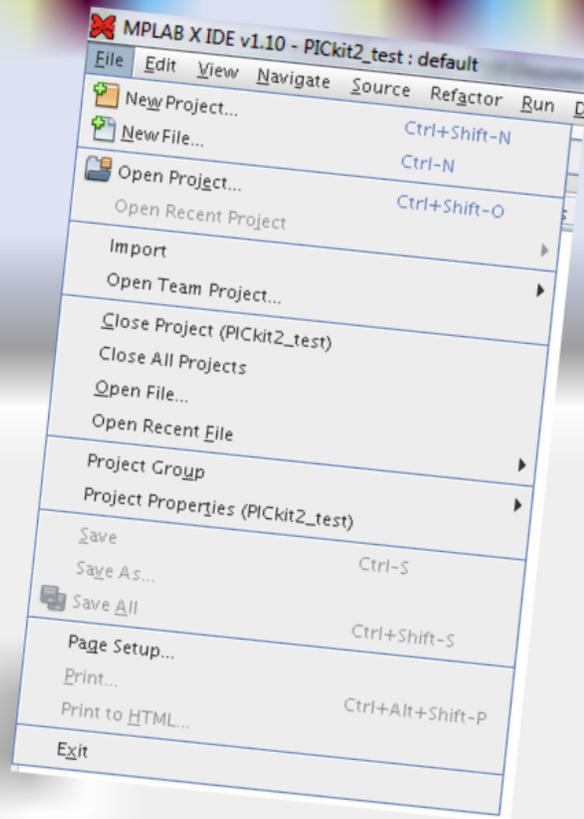


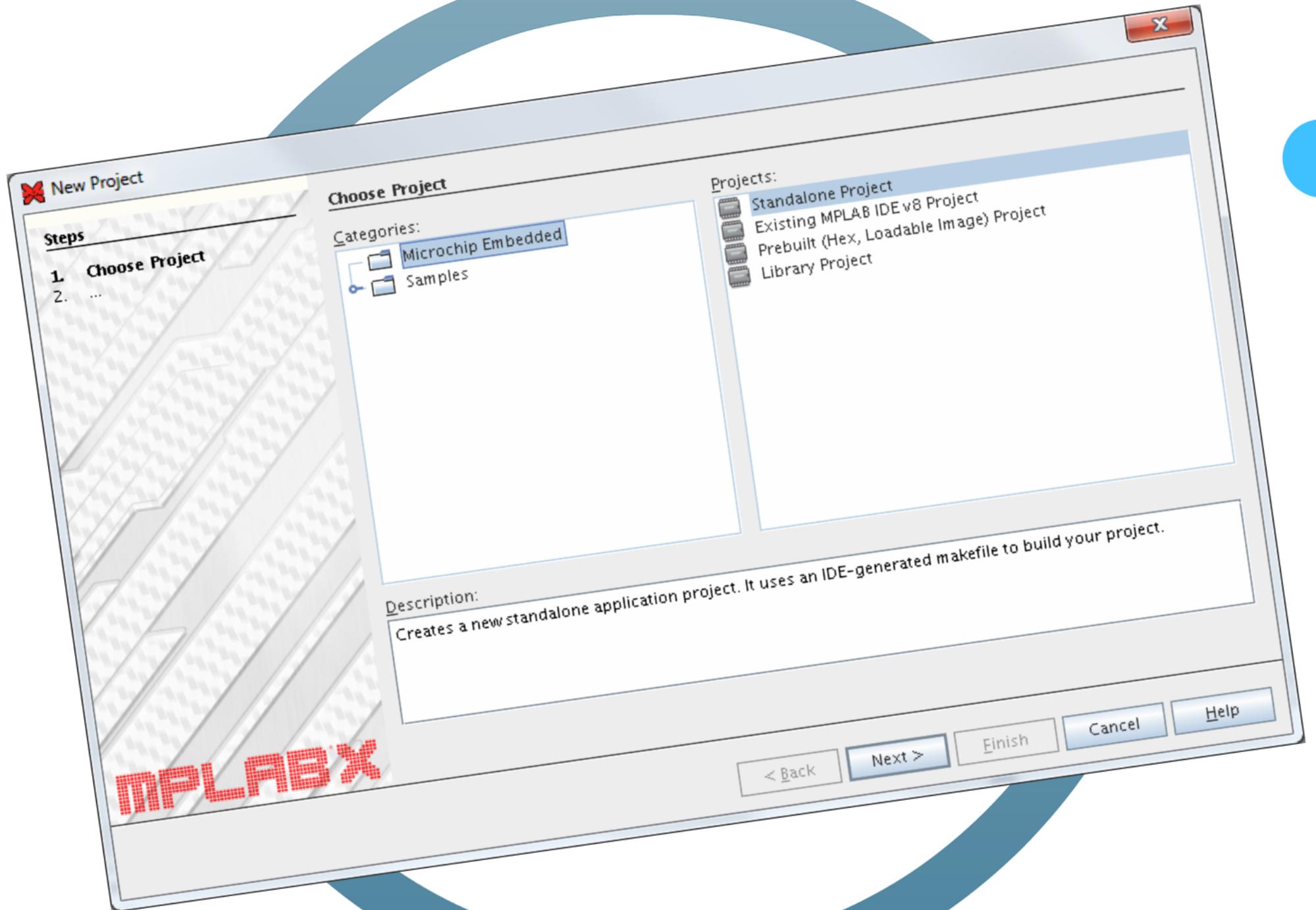
MPLAB X

Projekti loomine



FILE





New Project

Steps

1. Choose Project
2. ...

Choose Project

Categories:

- Microchip Embedded
- Samples

Projects:

- Standalone Project
- Existing MPLAB IDE v8 Project
- Prebuilt (Hex, Loadable Image) Project
- Library Project

Description:

Creates a new standalone application project. It uses an IDE-generated makefile to build your project.

MPLAB X

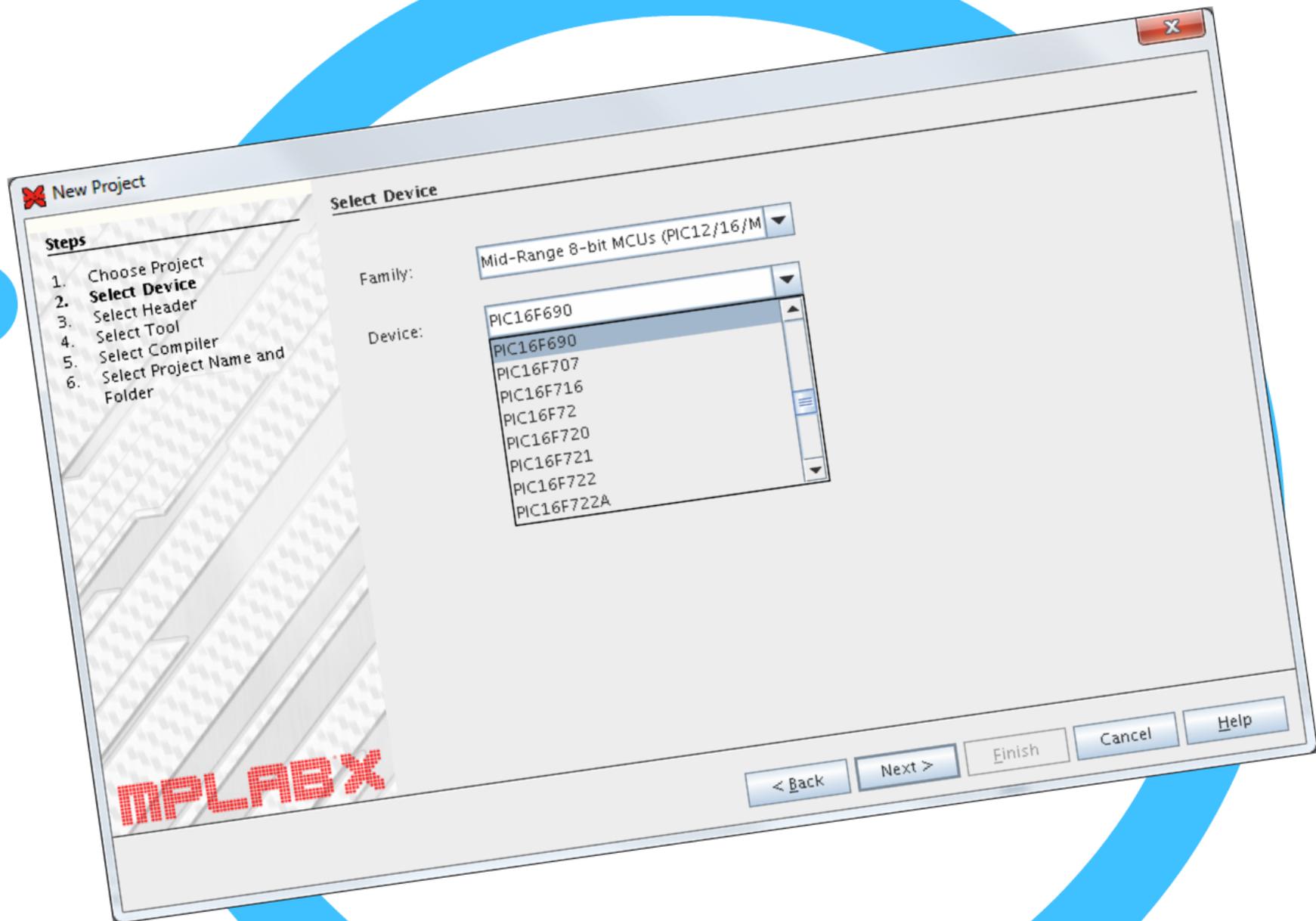
< Back

Next >

Finish

Cancel

Help



Mid-Range 8-bit MCUs (PIC12/16/M ▼

▼

PIC16F690

PIC16F690 ▲

Mid-Range 8-bit MCUs (PIC12/16/M

PIC16F690

PIC16F690

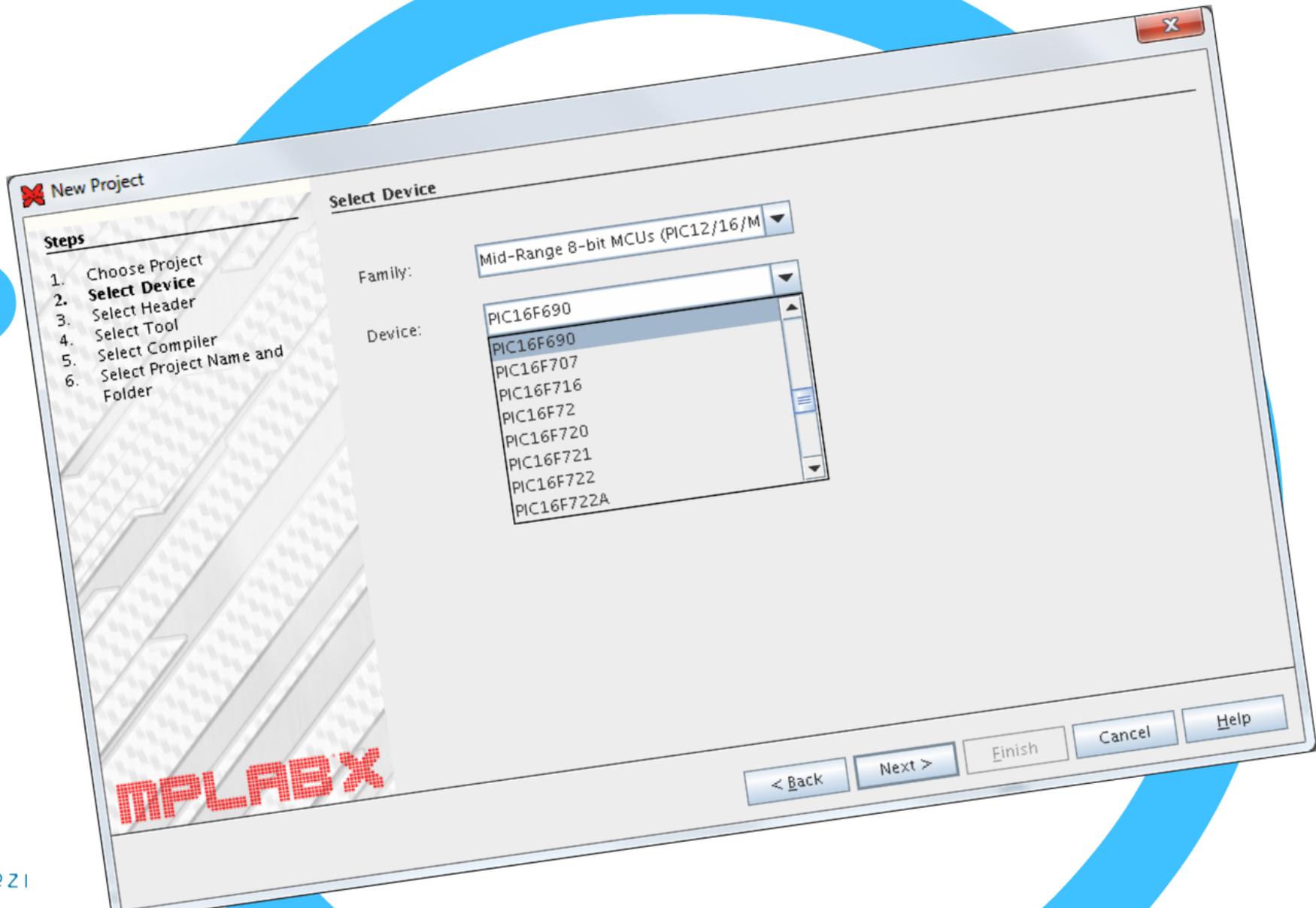
PIC16F707

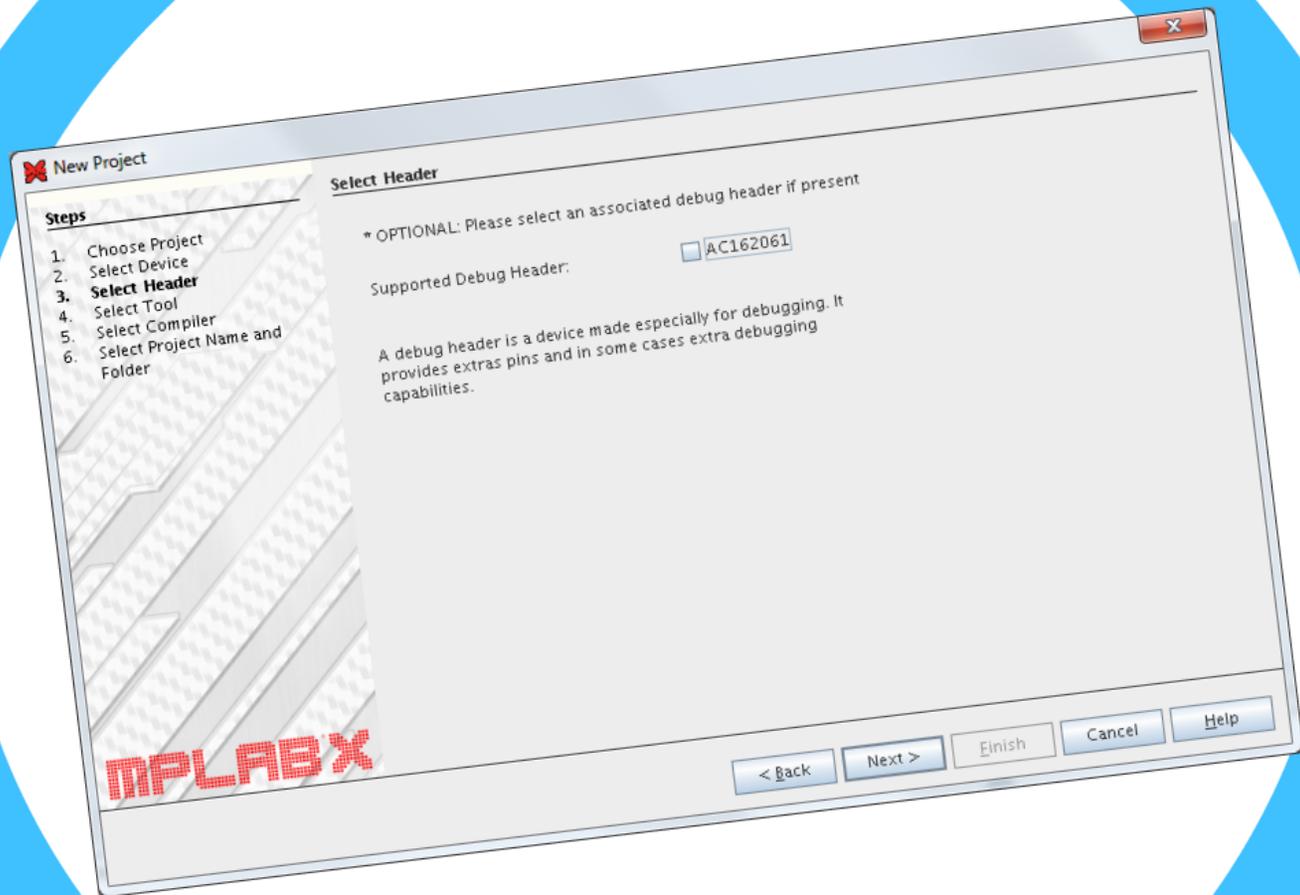
PIC16F716

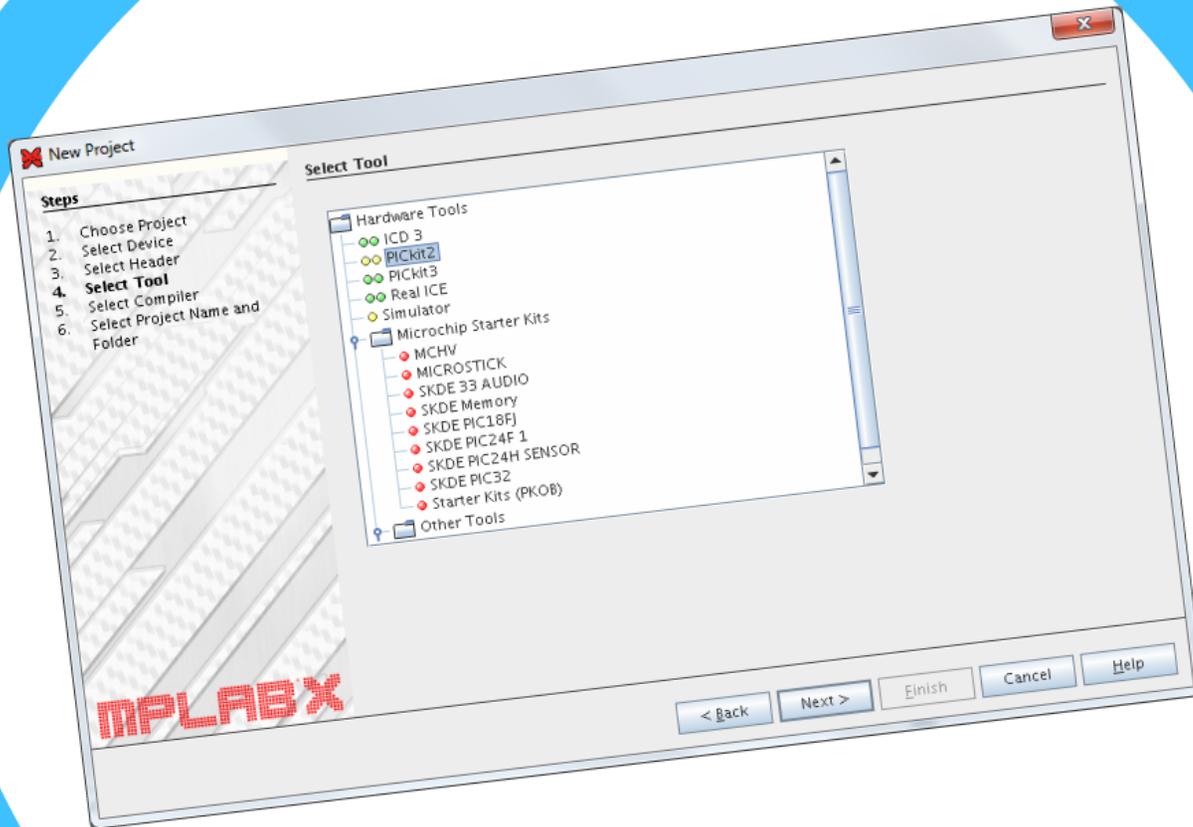
PIC16F72

PIC16F720

PIC16F721

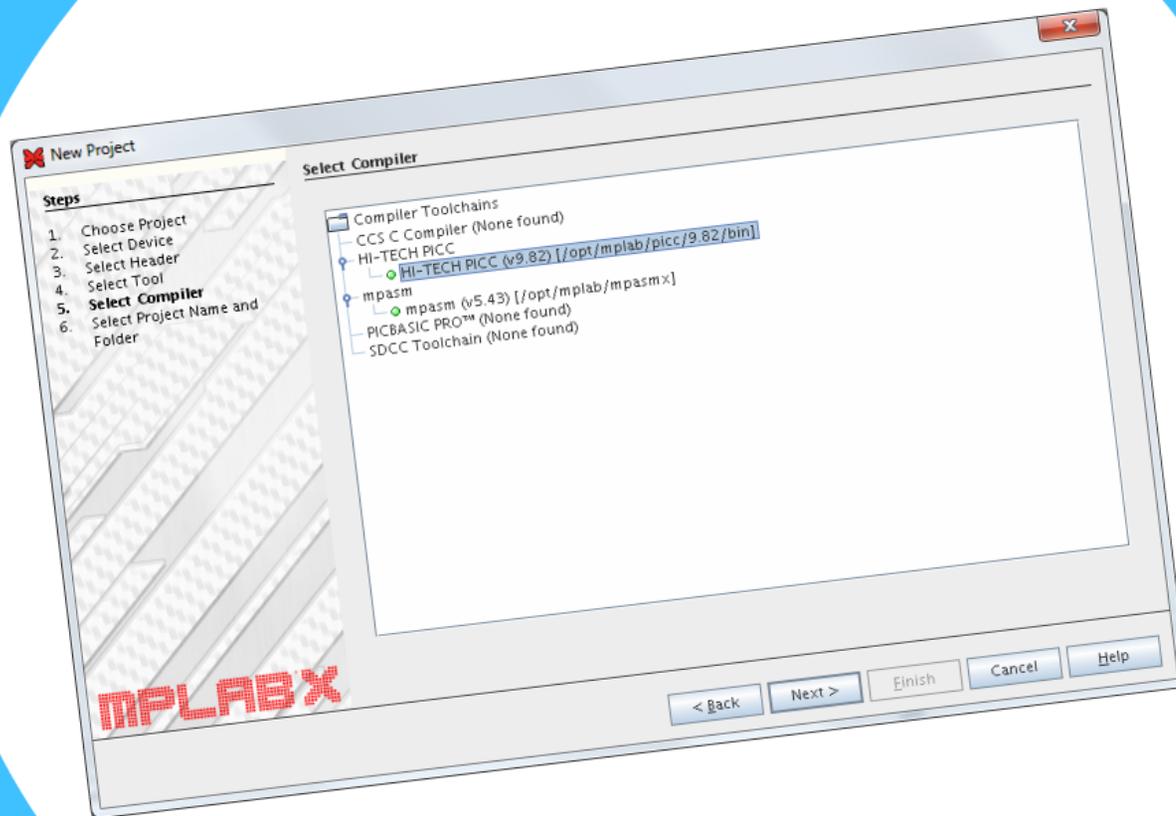






Select Tool

- Hardware Tools
 - ICD 3
 - PICkit2**
 - PICkit3
 - Real ICE
 - Simulator
- Microchip Starter Kits
 - MCHV
 - ...



Select Compiler

- Compiler Toolchains
 - CCS C Compiler (None found)
 - HI-TECH PICC
 - HI-TECH PICC (v9.82) [/opt/mplab/picc/9.82/bin]
 - mpasm
 - mpasm (v5.43) [/opt/mplab/mpasmx]
 - PICBASIC PRO™ (None found)
 - SDCC Toolchain (None found)



MPLAB X

and Folder

PICKit2_test valige ise mingi nimi sinna

/home/t061697/MPLABXProjects

/home/t061697/MPLABXProjects/PICKit2_test.X

Brow

existing project.

sources.

project



ati.ttu.ee/~hartz/progemine

Index of /~hartz/progemine x

ati.ttu.ee/~hartz/progemine/

Kiire juurdepääsu võimaldamiseks paigutage oma järjehoidjad siia järjehoidjaribale. [Impordi...](#)

Index of /~hartz/progemine

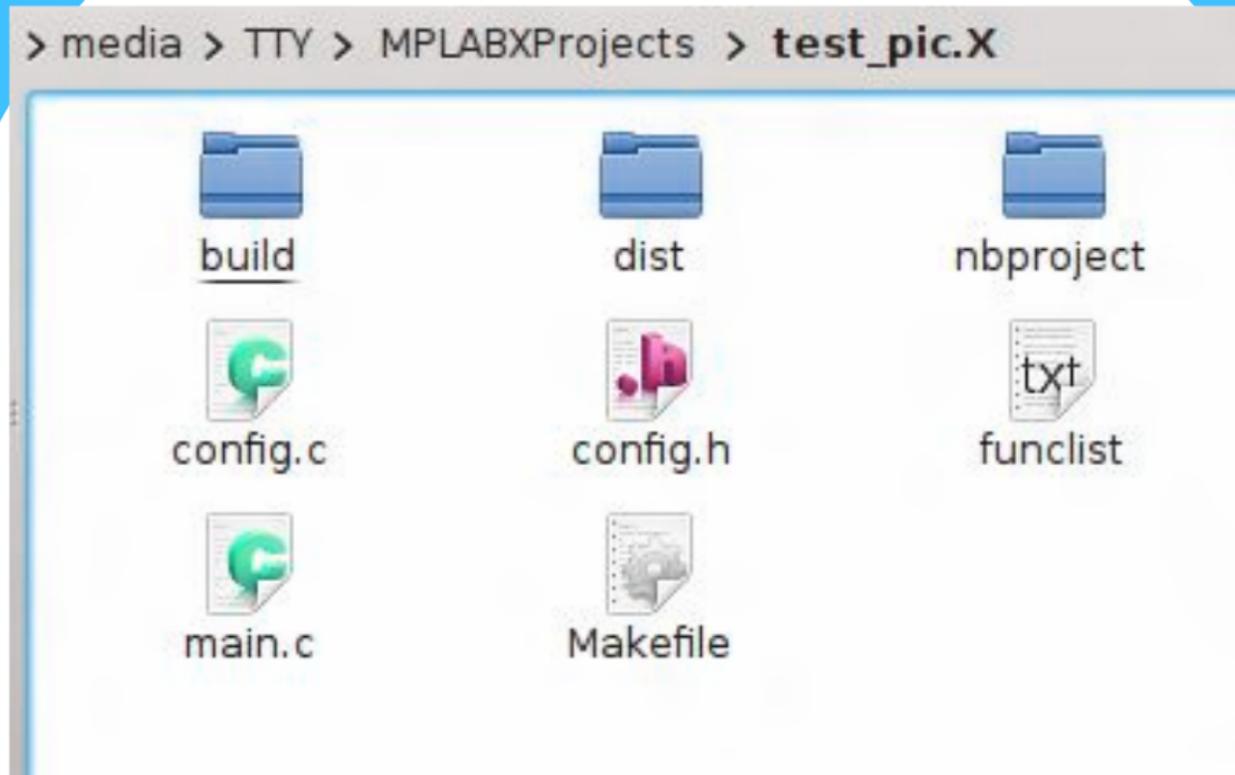
Name	Last modified	Size	Description
 Parent Directory		-	
 config.c	03-Dec-2012 08:44	7.9K	
 config.h	03-Dec-2012 08:44	2.5K	
 main.c	03-Dec-2012 08:46	1.5K	

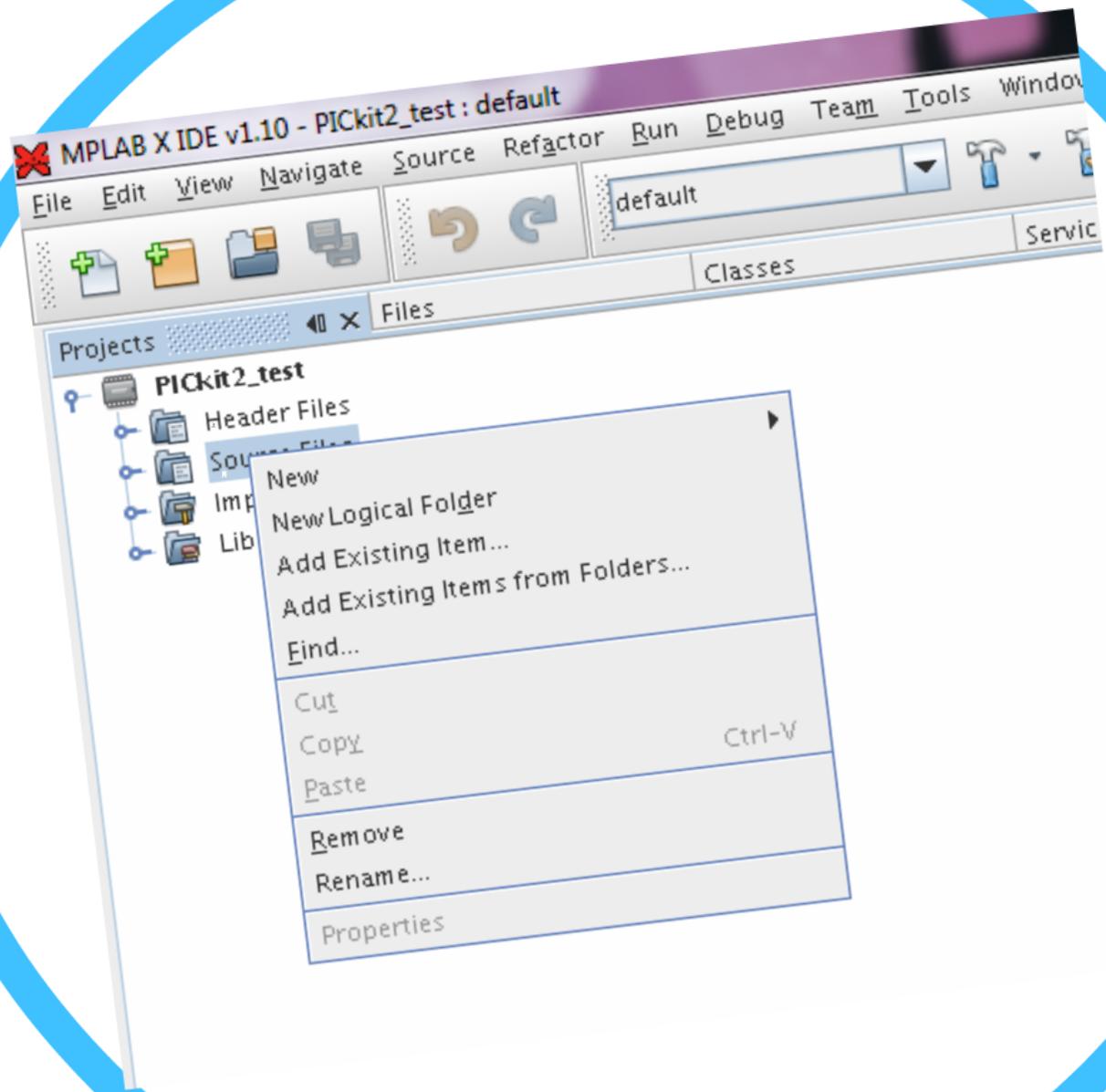
*Apache/2.2.9 (Unix) DAV/2 mod_ssl/2.2.9 OpenSSL/0.9.7d PHP/5.2.6
mod_jk/1.2.26 mod_perl/2.0.4 Perl/v5.8.8 Server at ati.ttu.ee Port 80*

siin on teie matrikli number



t11----







config.c



main.c

jects

PICKIT2_test

Header Files

Source Files

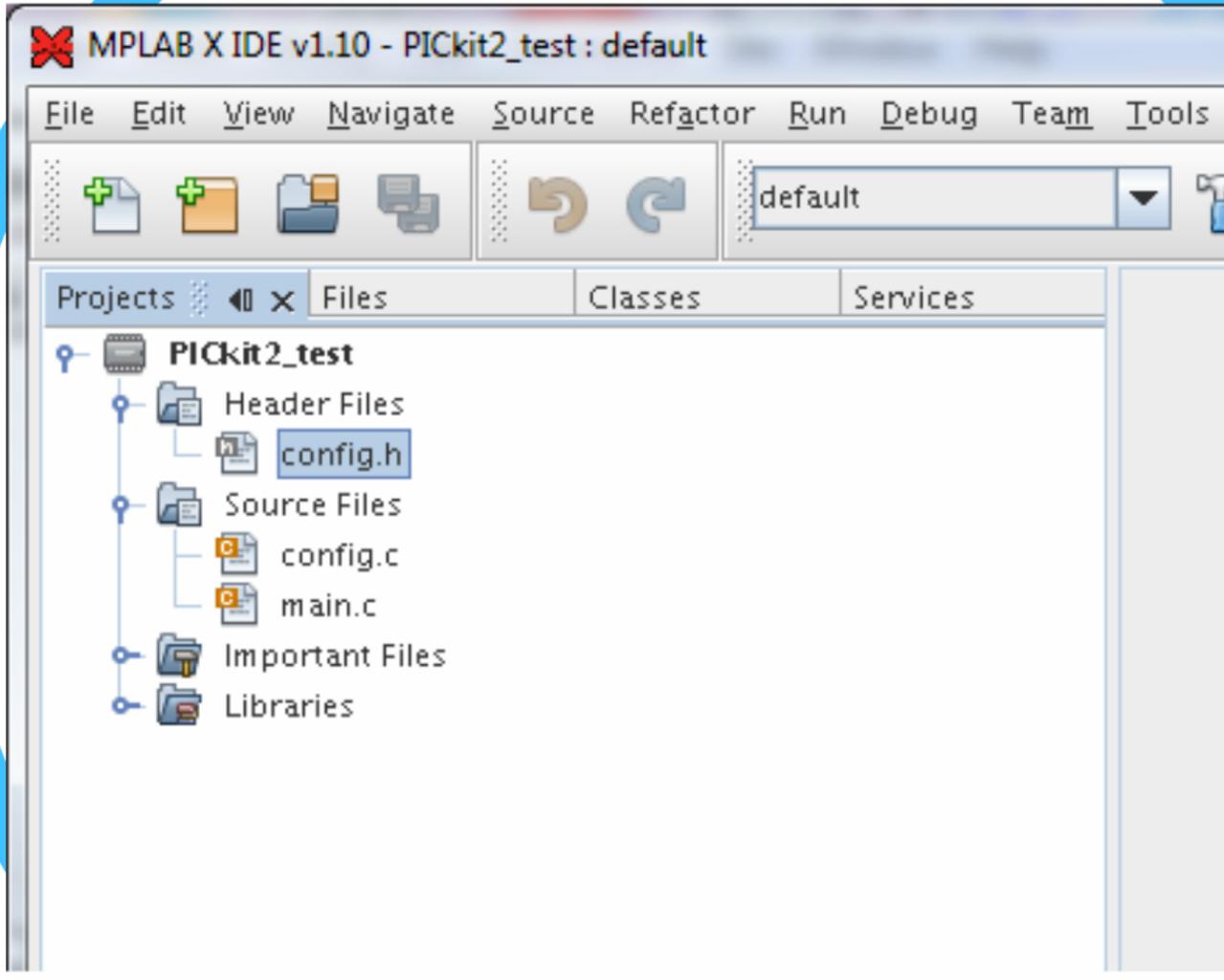
Imp

New

New Logical



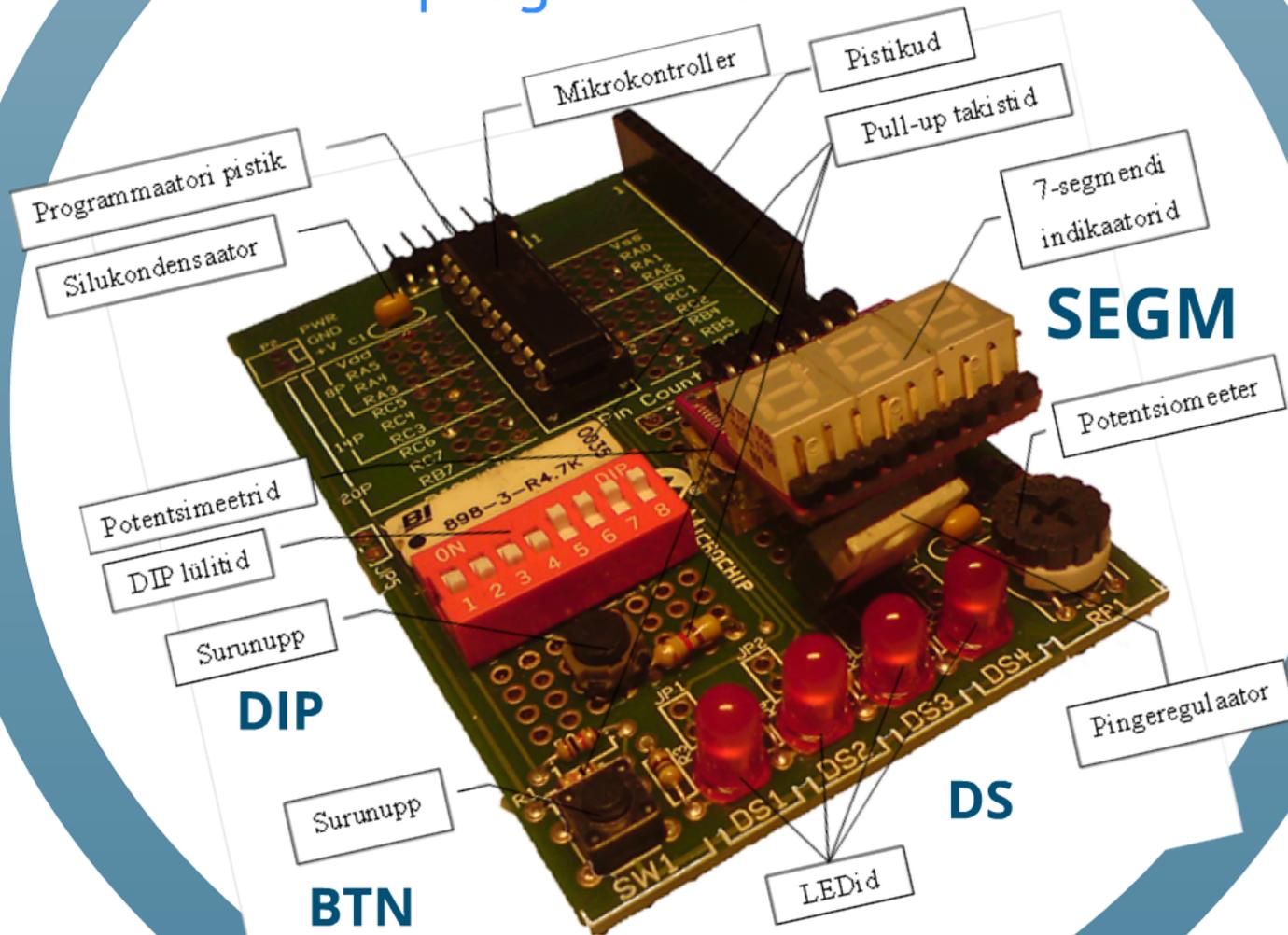
config.h



**Lõpuks saame asuda
programmeerimise
kallale**

```
1 //Libraries (mandatory)
2 #include <pic.h>
3 #include "config.h"
4
5 //Main program
6 int main(void) {
7     //Has to be the first function call after main()
8     configuration(); //Includes PIC16F690 basic configuration
9     //Your code goes here...
10
11     //Loop forever
12     while(1)
13     {
14         //To something...
15         delay_100ms; //Creates a delay of 100 ms
16         delay_500ms; //Creates a delay of 500 ms
17
18     }
19     return 0;
20 }
21
22
```

Mida me täpsemalt õpime programmeerima



```
PC: 0x0      z dc c : W:0x0 : bank 0
main.c x
//Libraries (mandatory)
#include <pic.h>
#include "config.h"

//Main program
int main(void) {
    //Has to be the first function call after main()
    configuration(); //Includes PIC16F690 basic configuration
    //Your code goes here...

    //Loop forever
    while(1)
    {
        //To something...
        delay_100ms; //Creates a delay of 100 ms

        if (BTN == ON){          kui BTN on alla vajutatud DS1 põleb
            DS1 = ON;
        } else if (BTN == OFF){  kui BTN ei ole alla vajutatud,
            DS1 = OFF;           DS1 ei põle
        }

    }
    return 0;
}
```

or Run Debug Team Tools Window Help

 Run Main Project 2. F6

Test Project Alt-F6

 Build Main Project

 Clean and Build Main Project 1.

Batch Build Main Project...

Set Project Configuration ▶

Set Main Project ▶

Run Eile Shift-F6

Test File Ctrl-F6

 Check File Alt-F9

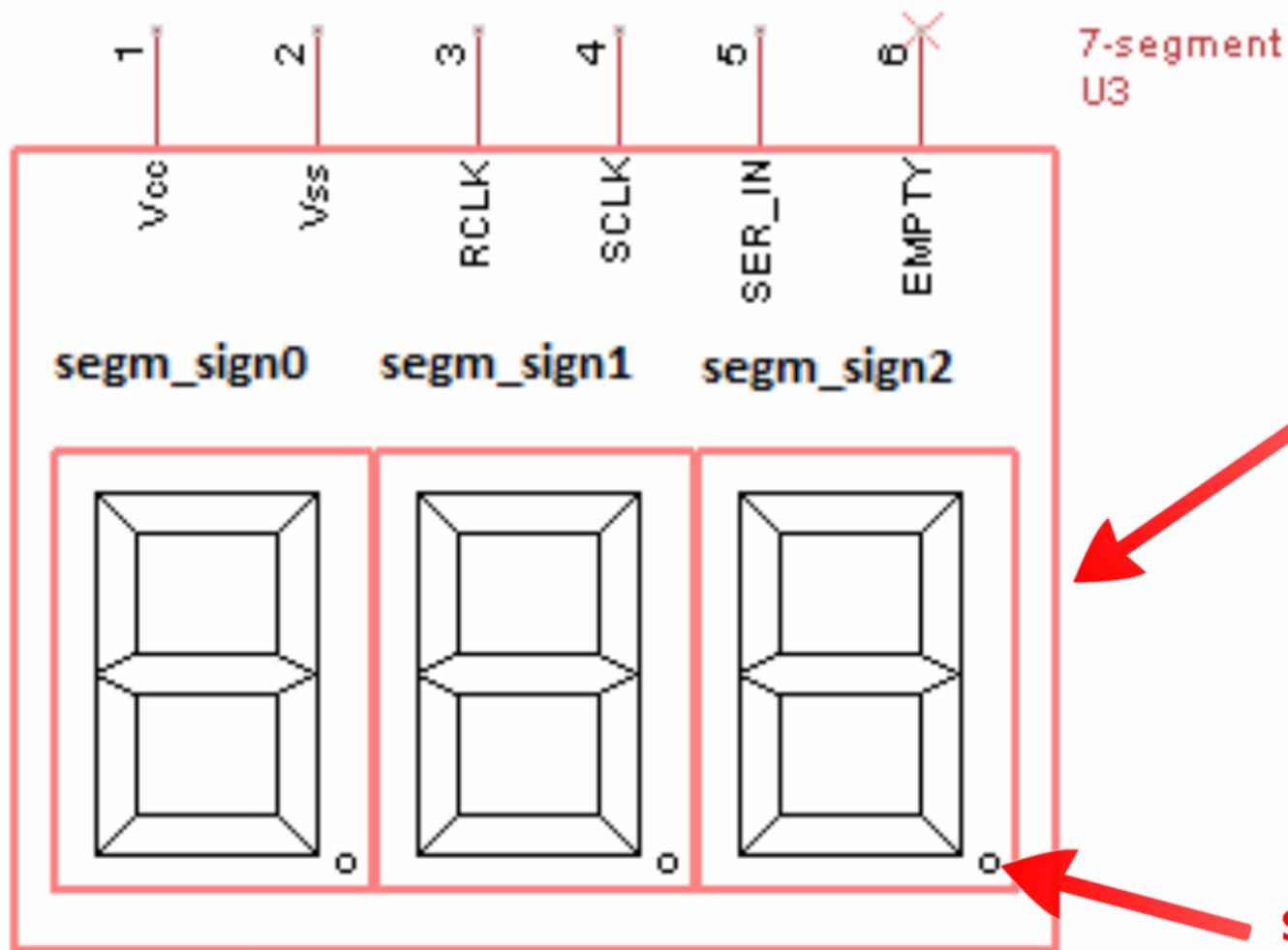
 Validate File Alt+Shift-F9

Repeat Build/Run

Stop Build/Run

main.c x

```
1 //Libraries (mandatory)
2 #include <pic.h>
3 #include "config.h"
4
5 //Main program
6 int main(void) {
7     //Has to be the first function call after main()
8     configuration(); //Includes PIC16F690 basic configuration
9     //Your code goes here...
10
11     //Loop forever
12     while(1)
13     {
14         //To something...
15         delay_100ms; //Creates a delay of 100 ms
16
17         if (BTN == ON){           kui BTN on alla vajutatud DS1 põleb
18             DS1 = ON;
19         } else if (BTN == OFF){   kui BTN ei ole alla vajutatud,
20             DS1 = OFF;           DS1 ei põle
21         }
22
23     }
24     return 0;
25 }
```



```
main.c x config.h x
//Libraries (mandatory)
#include <pic.h>
#include "config.h"

//Main program
int main(void) {
    //Has to be the first function call after main()
    configuration(); //Includes PIC16F690 basic configuration
    //Your code goes here...

    //Loop forever
    while(1)
    {
        //To something...
        delay_100ms; //Creates a delay of 100 ms
        led_out(DIP1 + DIP2 + DIP3 + DIP4 + DIP5 + BTN);
        segm_sign0 = 10;
        segm_sign1 = 0x0B;
        segm_sign2 = 0b1100;
        segm_dot0 = DIP6;
        segm_dot1 = DIP7;
        segm_dot2 = DIP8;
        char_out();
    }
    return 0;
}
```

or Run Debug Team Tools Window Help

 Run Main Project 2. F6

Test Project Alt-F6

 Build Main Project

 Clean and Build Main Project 1.

Batch Build Main Project...

Set Project Configuration ▶

Set Main Project ▶

Run Eile Shift-F6

Test File Ctrl-F6

 Check File Alt-F9

 Validate File Alt+Shift-F9

Repeat Build/Run

Stop Build/Run

```
main.c x config.h x
//Libraries (mandatory)
#include <pic.h>
#include "config.h"

//Main program
int main(void) {
    //Has to be the first function call after main()
    configuration(); //Includes PIC16F690 basic configuration
    //Your code goes here...

    //Loop forever
    while(1)
    {
        //To something...
        delay_100ms; //Creates a delay of 100 ms
        led_out(DIP1 + DIP2 + DIP3 + DIP4 + DIP5 + BTN);
        segm_sign0 = 10;
        segm_sign1 = 0x0B;
        segm_sign2 = 0b1100;
        segm_dot0 = DIP6;
        segm_dot1 = DIP7;
        segm_dot2 = DIP8;
        char_out();
    }
    return 0;
}
```

Näidisülesande modifikatsioon

Eeldus

Saada aru tarkvara peatükis kirjeldatud programmi näidiskoodist. Mõista sisendite ning väljundite kasutamist ning väljundeid realiseerivate funktsioonide tööpõhimõtteid.

Ülesanne

Muuta näidisprogrammi koodi nii, et 7-segmendi indikaatori esimene segment (`segm_char0`) näitaks DIP lülitite summat. Teine segment peab olema olekus NULL ehk ei põle. Ning kolmas segment peab näitama mitmendat korda summeerimist teostatakse (punkt kaasa arvatud). LEDidele väljastada DIP lülititelt saadud summa 4ga jagamisel tulev jääk. Summa ning jäägi vastus väljastatakse alles pärast surunupu BTN vajutamist.

Lahenduse kirjeldus

DIP lülitid seatakse soovitud olekusse. Seejärel vajutatakse BTN surunuppu. Selle tagajärjel väljastatakse 7-segmendile DIP lülitite summa ning summeerimise kordade arv ja LEDidele summa jääk jagamisel 4.ga. Järgmise summa saamiseks korratakse eelnevat.

Märkus

DIP lülitid saavad omada kahte olekus ON & OFF. ON tähendab, et lüliti väärtuseks on 1 ning OFF, et lüliti väärtuseks on 0. Järelikult vastab iga DIP lüliti väärtus olekus ON väärtusele 1.

Jooksvad tuled

Eeldus

Mõista programmeerimiskeeles C enimkasutatavaid konstruktsioone (tsükel, tingimus). Osata kasutada viiteid.

Ülesanne

Programmeeri programm, mis paneks ühel ajahetkel põlema ühe LEDi. Järgmisel hetkel tema kõrvaloleva LEDi jne. Tulemuseks peab tekkima efekt nagu LEDid liiguksid vasakult paremale ning tagasi. LEDide lülitamise vaheline viide vali ise.

Lahenduse kirjeldus

<http://petski.tainas.ee/wp-content/uploads/2012/11/Running-leds.gif>

Soovitus

Proovi välja mõelda nutikas lahendus!

LEDi juhtimine

Ülesanne

Koosta programm, mis väljastab igale LEDile 2-sisendiga loogikaventiili väärtuse lähtuvalt DIP lülitite olekust. Loogikaventiilid mida simuleerida vali ise (AND, NAND, OR, NOR, XOR, XNOR). Simuleeri nelja loogikaventiili.

Lahenduse kirjeldus

DIP1 ning DIP2 on määratud simuleerima loogikafunktsiooni 2-AND. Järelikult lülitub LED DS1 sisse ainult juhul, kui mõlemad DIP lülitid on olekus ON.

Lisamaterjal

2-sisendiga loogikaelementide tõeväärtustabel.

A	B	AND	NAND	OR	NOR	XOR	XNOR
0	0	0	1	0	1	0	1
0	1	0	1	1	0	1	0
1	0	0	1	1	0	1	0
1	1	1	0	1	0	0	1

Munakell

Ülesanne

Programmeeri programm, mis loendab vastavalt etteantud kahendväärtusele väärtusi alla, kuni jõuab nulli. Hetkelist väärtust näidatakse 7-segmendi indikaatoritel. Loenduri algväärtus antakse ette DIP lülitelt. Kui kell jõuab nulli hakkavad vilkuma LED tuled. Loendur hakkab loendama alles pärast surunupu BTN vajutamist.

Lahenduse kirjeldus

Kasutaja annab DIP lülititele näiteks väärtuse 00001111 ning seejärel vajutab surunuppu BTN. 7-segmendi indikaatorile ilmub väärtus 15 ning seejärel hakatakse antud väärtust 1 võrra vähendada, kuni tulemuseks on null. Järgnevalt hakkavad vilkuma LED tuled. Korduste arv pole määratud. Kasutaja poolt antav minimaalne väärtus on 0 ning maksimaalne 255 (1111111). Programm peab olema suuteline võtma vastu kõiki arve antud vahemikust ning väljastama neid 7-segmendi indikaatorile.

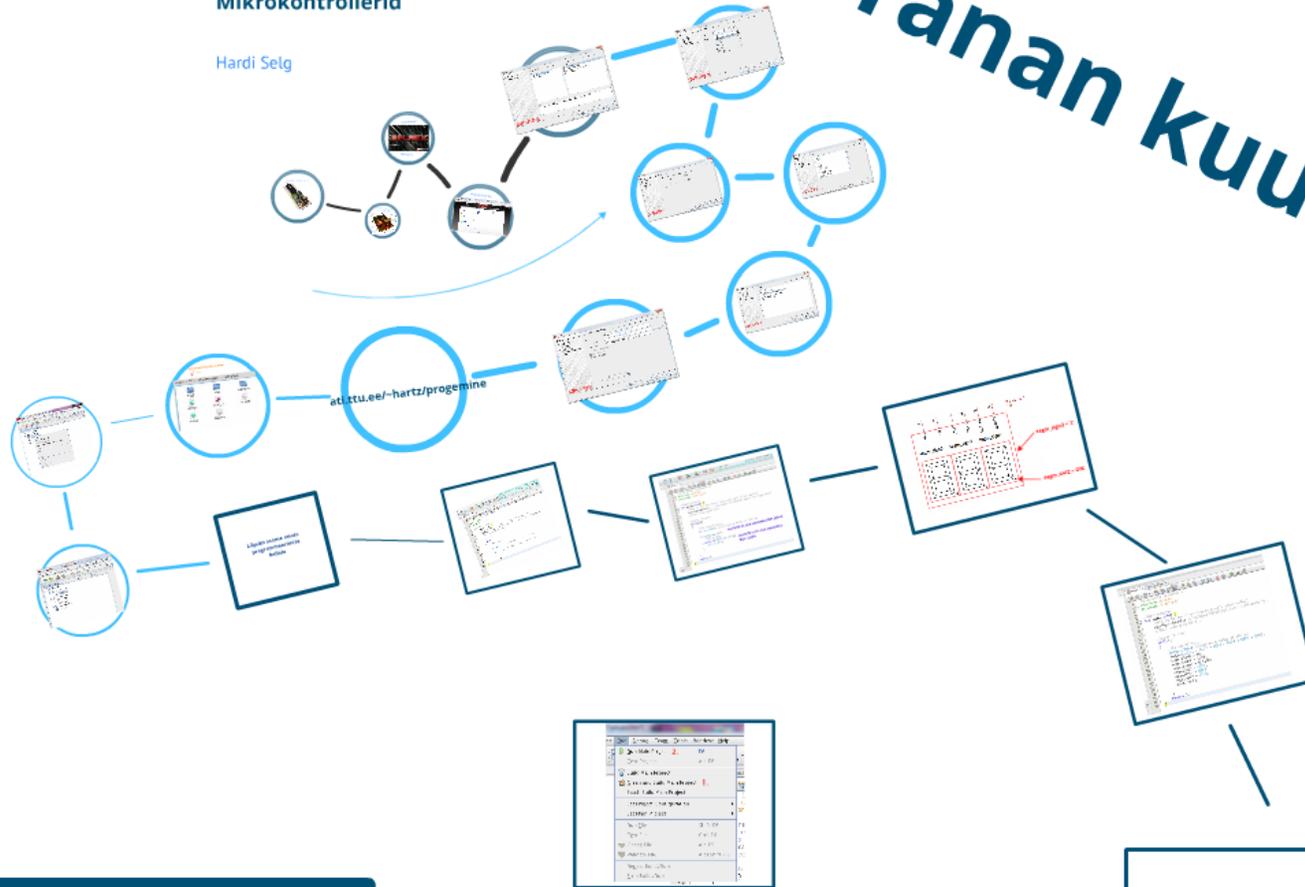
Märkus

Väärtuste väljastamisel 7-segmendi indikaatorile lähtuda mõistlikust loetavusest. Liiga kiiresti muutuvaid numbreid on raske lugeda!

Täna kuulamast :)

Mikrokontrollerid

Hardi Selg



Nädisülesande modifikatsioon

Eeldus

Saada aru tarkvara peatükis kirjeldatud programmi näidiskoodist. Mõista sisendite väljundeid realiseerivate funktsioonide tööpõhimõtteid.

Jooksvad tuled